

zu Kapitel 8: Pfadintegrale

8.1) Motivation Zeitentwicklungsoperator  $U(\epsilon) = e^{-\frac{i}{\hbar} H \epsilon}$   
 5. Kap 1

$$|\psi(\epsilon_f)\rangle = \underbrace{U(\epsilon_f - \epsilon_i)}_{\equiv U(\epsilon_f, \epsilon_i)} |\psi(\epsilon_i)\rangle \quad \epsilon_f > \epsilon_i$$

oder in Ortsdarstellung

$$U(\vec{r}_f, \epsilon_f; \vec{r}_i, \epsilon_i) \equiv \langle \vec{r}_f | U(\epsilon_f, \epsilon_i) | \vec{r}_i \rangle$$

Nun gilt:  $U(\epsilon_f, \epsilon_i) = U(\epsilon_f, \epsilon) U(\epsilon, \epsilon_i)$   $\epsilon_f > \epsilon > \epsilon_i$

oder in Ortsdarstellung:  $\langle \vec{r}_f | \int d^3r | \vec{r} \rangle \langle \vec{r} |$

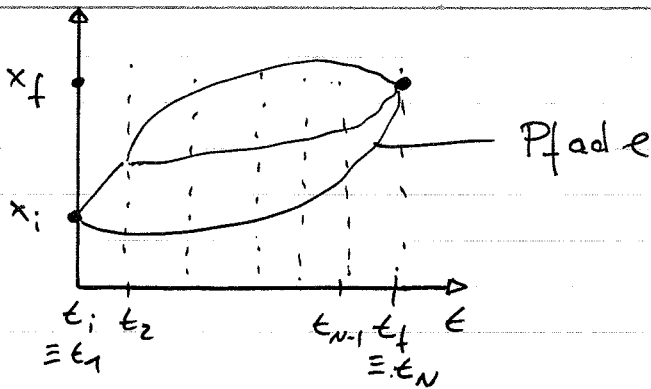
$$U(\vec{r}_f, \epsilon_f; \vec{r}_i, \epsilon_i) = \int d^3r U(\vec{r}_f, \epsilon_f; \vec{r}, \epsilon) U(\vec{r}, \epsilon; \vec{r}_i, \epsilon_i)$$

Wiederholte Anwendung:

$$U(\vec{r}_f, \epsilon_f; \vec{r}_i, \epsilon_i) = \int d^3r_{N-1} \dots \int d^3r_2 U(\vec{r}_f, \epsilon_f; \vec{r}_{N-1}, \epsilon_{N-1}) \times U(\vec{r}_{N-1}, \epsilon_{N-1}; \vec{r}_{N-2}, \epsilon_{N-2}) \dots \times U(\vec{r}_2, \epsilon_2; \vec{r}_i, \epsilon_i)$$

$\epsilon_f = \epsilon_N$   
 $\epsilon_i = \epsilon_1$

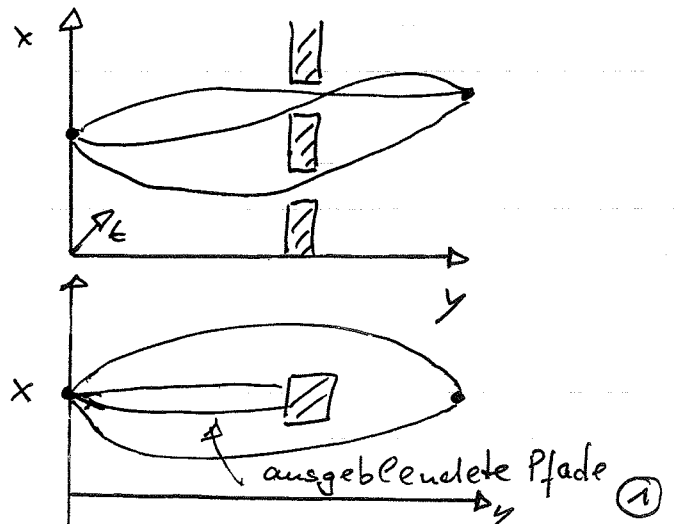
Skizze Pfadintegrale in einer Dimension  $\vec{r} \rightarrow x$



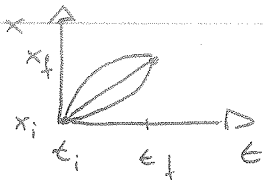
natürliche Erklärung für Doppelspalt exp. Beugungsexp.

Diskretisierung für Berechnung

Zerschneiden der QM Trajektorien in kleine klassische Abschnitte

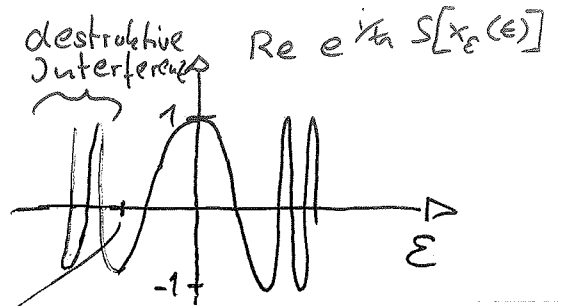
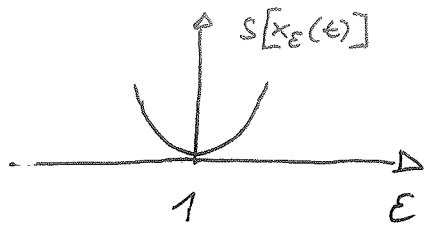


Skizze zum klassischen Grenzfall 8.2)

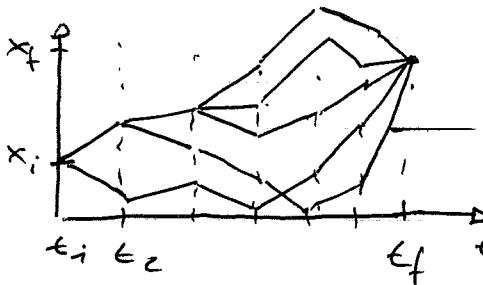


Pathe  $x(\epsilon) = x_i + (x_f - x_i) \left( \frac{\epsilon - \epsilon_i}{\epsilon_f - \epsilon_i} \right) \epsilon$  s. Übung

$x_{\epsilon=1} = x_{\text{klass}} = x_i + \frac{x_f - x_i}{\epsilon_f - \epsilon_i} \epsilon - \epsilon_i$



Skizze zur tatsächlichen Berechnung 8.3)



Klassische Pfade der kinetischen Energie in kleinen Zeitintervallen

hier  $\frac{S[x_\epsilon(\epsilon)]}{\hbar} = \frac{S_{\text{klass}}}{\hbar} = \pi$  konstruktive Interferenz

8.4) Äquivalenz Feynman-Pfadintegral  $\Leftrightarrow$  S.-Glg.

S.-Glg: Differentialform

Pfadintegral: Integralform

Betrachten Pfadintegral für infinitesimalen Zeitschritt  $\Delta \epsilon$

$$\begin{aligned} \Rightarrow \psi(\vec{r}, \epsilon + \Delta \epsilon) &= \int d^3 r' V(\vec{r}, \epsilon + \Delta \epsilon; \vec{r}', \epsilon) \psi(\vec{r}', \epsilon) \\ &= \underbrace{A}_{\left(\frac{m}{2\pi\hbar i \Delta \epsilon}\right)^{3/2}} \int d^3 r' e^{i/\hbar \Delta \epsilon \left( m \frac{(\vec{r} - \vec{r}')^2}{2 \Delta \epsilon^2} - V(\vec{r}) \right)} \psi(\vec{r}', \epsilon) \\ \Delta \vec{r} = \vec{r} - \vec{r}' &= A \int d^3 \Delta r e^{i/\hbar \Delta \epsilon m \frac{(\Delta \vec{r})^2}{2 \Delta \epsilon^2} (1 - 1/2 \Delta \epsilon V(\vec{r}))} \\ &\quad \times \left\{ \psi(\vec{r}, \epsilon) + \Delta \vec{r} \frac{\partial}{\partial \vec{r}} \psi(\vec{r}, \epsilon) + \frac{1}{2} (\Delta \vec{r})^2 \frac{\partial^2}{\partial \vec{r}^2} \psi(\vec{r}, \epsilon) \right\} \\ &\quad + \mathcal{O}(\Delta \vec{r}^3) + \mathcal{O}(\Delta \epsilon^2) \\ &= \left[ 1 - i/\hbar \Delta \epsilon V(\vec{r}) \right] \psi(\vec{r}, \epsilon) + \frac{1}{2} i/\hbar \frac{\Delta \epsilon}{m} \Delta \epsilon \frac{\partial^2}{\partial \vec{r}^2} \psi(\vec{r}, \epsilon) \end{aligned}$$

1.  $i\hbar \Delta \epsilon$

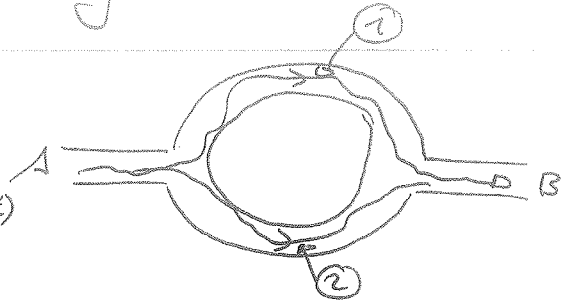
$\Leftrightarrow$  S.Glg  $i\hbar [\psi(\vec{r}, \epsilon + \Delta \epsilon) - \psi(\vec{r}, \epsilon)] / \Delta \epsilon = i\hbar \frac{\partial}{\partial \epsilon} \psi(\vec{r}, \epsilon)$  ②

# 8.9) Anwendung: Aharonov-Bohm-Ring

Leitfähigkeit  $\leftrightarrow |\langle B, \epsilon_B | A, \epsilon_A \rangle|^2$

$$\langle B, \epsilon_B | A, \epsilon_A \rangle = \sum_{\text{Pfade}} e^{i \frac{e}{\hbar c} \int_{\epsilon_A}^{\epsilon_B} d\epsilon L(\vec{P}, \vec{P}, \epsilon)}$$

$x(\epsilon) = A$   
 $x(\epsilon_B) = B$



$$L(\vec{P}, \vec{P}, \epsilon) = \vec{P} \cdot \dot{\vec{P}} - H(\vec{P}, \vec{P}) \quad H(\vec{P}, \vec{P}) = \frac{(\vec{P} - \frac{e}{c} \vec{A})^2}{2m^*} + V(\vec{P})$$

$$= \frac{e}{c} \vec{A} \cdot \dot{\vec{P}} + \underbrace{L_0(\vec{P}, \vec{P}, \epsilon)}_{\vec{A} \text{-unabhängig}} \quad \vec{P} = m^* \dot{\vec{P}} + \frac{e}{c} \vec{A}$$

$$\Rightarrow \langle B, \epsilon_B | A, \epsilon_A \rangle = \sum_{\text{Pfade}} e^{i \frac{e}{\hbar c} \int_{\epsilon_A}^{\epsilon_B} d\epsilon \vec{A} \cdot \dot{\vec{P}}} e^{i \frac{e}{\hbar c} \int_{\epsilon_A}^{\epsilon_B} d\epsilon L_0(\vec{P}, \vec{P}, \epsilon)}$$

Phasendifferenz zwischen Pfad 1 und Pfad 2

$$e^{i \frac{e}{\hbar c} (\int_2 \vec{A} \cdot d\vec{P} - \int_1 \vec{A} \cdot d\vec{P})} e^{i \frac{e}{\hbar c} (\int_2 L_0(\vec{P}, \vec{P}, \epsilon) - \int_1 L_0(\vec{P}, \vec{P}, \epsilon))} = e^{i \frac{e}{\hbar c} \oint d\vec{P} \cdot \vec{A}} \cdot e^{i \chi_{12}}$$

$$\oint d\vec{P} \cdot \vec{A} = \int_{\text{Fläche}} d\vec{F} \cdot \vec{A} \times \vec{A} = \int d\vec{F} \cdot \vec{B} \equiv \phi$$

magnetischer Fluss: Fläche  $\times$  Feld

Alle Pfade sind sehr ähnlich zu 1 oder 2

$$\Rightarrow \langle B, \epsilon_B | A, \epsilon_B \rangle = \underbrace{e^{i \frac{e}{\hbar c} \int_{\epsilon_A}^{\epsilon_B} d\epsilon L(\vec{P}, \vec{P}, \epsilon)}}_{\text{Pfad 1}} (1 + e^{i 2\pi \frac{\phi}{\phi_0}} e^{i \chi_{12}})$$

$\hbar = \frac{h}{2\pi}$

$$\phi_0 = \frac{hc}{2e} \quad \text{magnetisches Flussquantum}$$

Oszillationen der Leitfähigkeit bei wachsendem  $\phi$ , mit Periode  $2\phi_0$ .