

# **Bibliotheken**

**Einbindung**

**Verknüpfung**



## Sinn von Bibliotheken:

- a) Archive, in denen die Programme in extrahierbarer Form abgespeichert sind (Inhalt, Zeitstempel, Zugriffsrechte, Eigentümer, ... sind gespeichert!)
- b) können „static“ (Binärcode wird beim Linken zum Hauptprogramm kopiert) oder „shared“ (Binärcode wird vor dem Ausführen zum Hauptprogramm kopiert) sein
- c) Sammlung oftmals verwendeter Routinen (z.B. alle Mathematikgrundfunktionen, Berechnung wichtiger Funktionen)
- d) optimierte Lösungen von Standardproblemen (z.B. Probleme der linearen Algebra, Anpassungsprobleme, ...)



# Einbindung der Bibliotheksfunktionen in Programme:

```
program spline
```

```
implicit none
integer :: i,j
double precision, dimension(0:20) :: x,y
double precision, dimension(20) :: a,b,c,d
real :: xx,dx,fxx
```

```
open(unit=1,file='data.d')
open(unit=2,file='output.d')
```

```
do i=1,20
  read(1,*) x(i),y(i)
end do
```

???

```
do i=1,20
  dx = (x(i)-x(i-1))*0.1d0
  do j=0,9
    xx = j*dx
    fxx = a(i)+b(i)*xx+c(i)*xx*xx+d(i)*xx*xx*xx
    write(2,*) x(i-1)+xx,fxx
  end do
end do
```

```
end program spline
```

**Variablenvereinbarungen +  
Daten einlesen**

**Daten schreiben → Ende**



# Einbindung der Bibliotheksfunktionen in Programme:

```
program spline
```

```
implicit none
integer :: i,j
double precision, dimension(0:20) :: x,y
double precision, dimension(20) :: a,b,c,d
real :: xx,dx,fxx
```

**Variablenvereinbarungen +  
Daten einlesen**

```
open(unit=1,file='data.d')
open(unit=2,file='output.d')
```

```
do i=1,20
  read(1,*) x(i),y(i)
end do
```

**Aufruf der Bibliotheksfunktion  
mit passenden Parametern**



```
call dcspln(20,x,1,y,20,0,a,b,c,d)
```

```
do i=1,20
  dx = (x(i)-x(i-1))*0.1d0
  do j=0,9
    xx = j*dx
    fxx = a(i)+b(i)*xx+c(i)*xx*xx+d(i)*xx*xx*xx
    write(2,*) x(i-1)+xx,fxx
  end do
end do
```

**Daten schreiben → Ende**

```
end program spline
```



## Verknüpfung mit den Programmen:

1. compilieren mit Linkerdirektiven **-Ldir -lfile**

**gfortran -Ldir file.f -lmylib**

„Wegweiser“ zur Bibliothek



Name der Bibliothek  
**ohne lib und .a**



Beispiel:

**gfortran spline.f -lkernlib -lmathlib**

**Reihenfolge !!!**





# Tschebyscheff-Polynome

$$(1-x^2)y'' - xy' + n^2y = 0 \rightarrow y = T_n(x) = \cos(n \cdot \arccos(x))$$

$$\text{Nullstellen: } x = \cos\left(\frac{\pi(k+1/2)}{n}\right)$$

$$\text{Extrema: } x = \cos\left(\frac{\pi k}{n}\right)$$

$$\text{Rekursion: } T_{n+1}(x) = 2xT_n(x) - T_{n-1}(x); \quad T_0(x) = 1; T_1(x) = x$$

$$\text{Orthogonalität: } \int_{-1}^1 \frac{T_i(x)T_j(x)}{\sqrt{1-x^2}} dx = \begin{cases} \frac{\pi}{2} \delta_{ij} \\ \pi; i = j = 0 \end{cases}$$

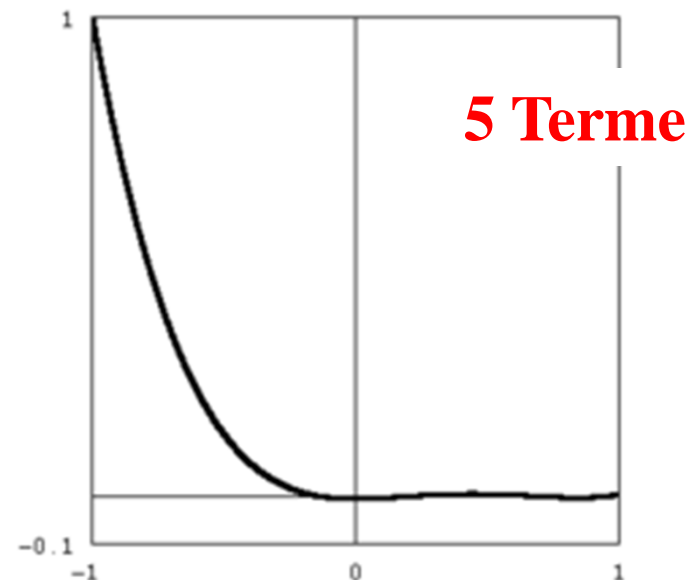
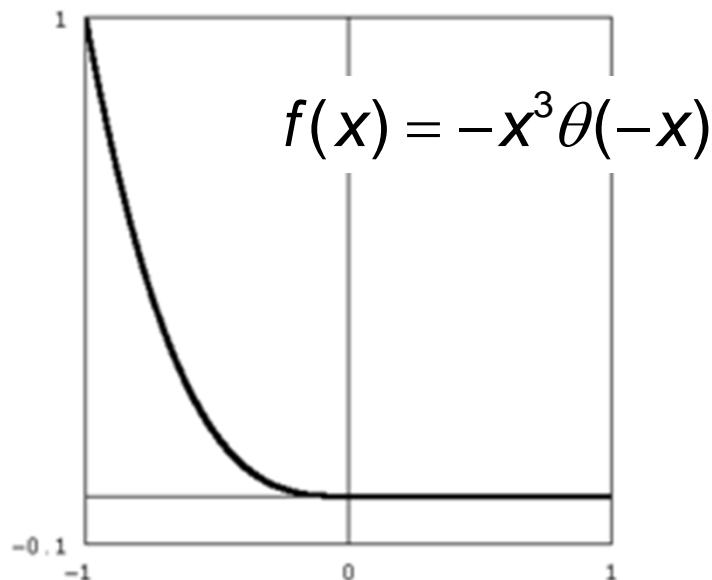
$$\sum_{k=0}^{m-1} T_i(x_k)T_j(x_k) = \begin{cases} \frac{m}{2} \delta_{ij} \\ m; i = j = 0 \end{cases}$$



$$c_j = \frac{2}{N} \sum_{k=0}^{N-1} f(x_k) T_j(x_k)$$

$$= \frac{2}{N} \sum_{k=0}^{N-1} f\left[\cos\left(\frac{\pi(k+1/2)}{n}\right)\right] \cos\left(\frac{\pi j(k+1/2)}{n}\right)$$

$$f(x) \approx \sum_{k=0}^{N-1} c_k T_k(x) - \frac{1}{2} c_0 \approx \sum_{k=0}^{k_{\max} \ll N} c_k T_k(x) - \frac{1}{2} c_0$$





# Übungsbeispiele

- Schreiben Sie eine Integrationsroutine, die die Anzahl der Intervalle schrittweise erhöht (verdoppelt), bis eine vorgegebene Genauigkeit erreicht ist. Zur Erinnerung:

$$I = \frac{1}{3} (4I(\Delta x/2) - I(\Delta x))$$

- Schreiben Sie eine Gauss-Legendre-Integrationsroutine, die in der Lage ist, Polynome bis zum Grad 3 in den allgemeinen Grenzen  $[a,b]$  exakt zu integrieren.
- Integrieren Sie die Funktion  $\int_0^\infty e^{-x}(x+3)dx$  mithilfe einer Bibliotheksfunktion. Verwenden Sie anschließend die Routine aus dem ersten Beispiel und vergleichen Sie die Ergebnisse.
- Legen Sie durch die Messwerte in der Datei `data` ein Polynom vom Grad  $(n-1)$ . Führen Sie danach eine spline-Interpolation durch und stellen Sie die Ergebnisse graphisch dar.
- Bonusbeispiel: Beschreiben Sie die Vorgangsweise zur Ermittlung der Entwicklungskoeffizienten in Tschebyschew-Polynome für den Integranden aus Beispiel 3. Stellen Sie die transformierte Funktion graphisch dar.